

Rappels sur les langages réguliers temporisés

0. Automates sans epsilon trop faibles

00. Automates déterministes trop faibles

1. Clos par $\cap \cup \cdot +$ ~~$R(L)$~~

11. Non-clos par complément

2. Décidable: $\rightarrow L(A) = \emptyset?$ $L(A) \cap L(B) = \emptyset?$ $w \in L(A)$ pour w sympa

22. Indécidable:

$\rightarrow L(A) = \text{tout}?$ $L(A) = L(B)?$ $L(A) \subseteq L(B)$

(prouvé en utilisant deux théorèmes importants d'Alur et Dill)

Théorème 1 :

étant donné A temporisé on peut construire B fini
tel que $L(B) = \text{untime } L(A)$

Théorème 2:

étant donné A temporisé il est indécidable de
savoir si $L(A)$ est universel

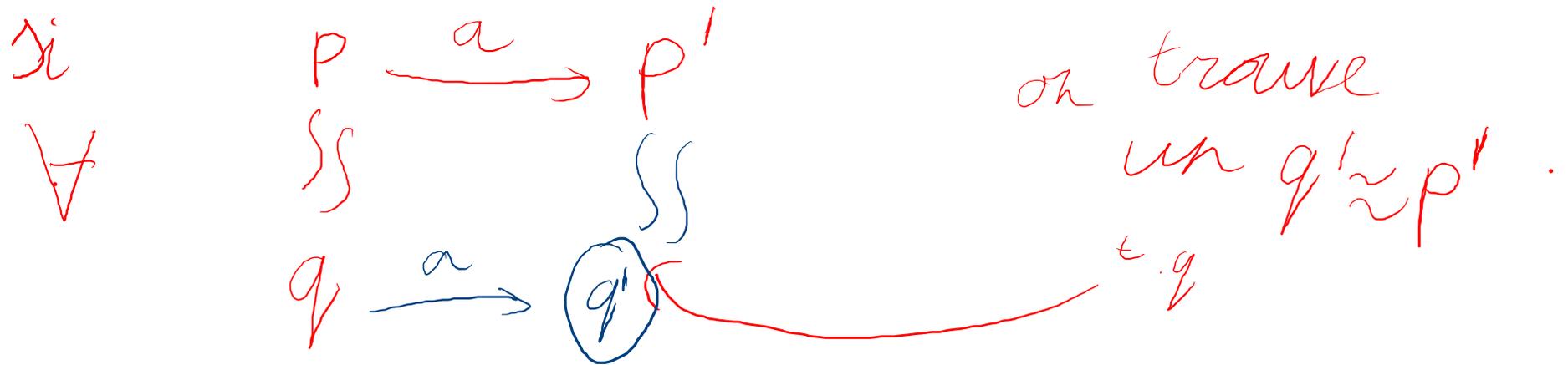
Objectifs aujourd'hui:

- comprendre l'idée de preuve des deux théorèmes
- comprendre quelques approches à la décidabilité/indécidabilité des problèmes sur des systèmes de transitions infinis

Rappel: outil principal pour prouver Thm 1 – bisimulation

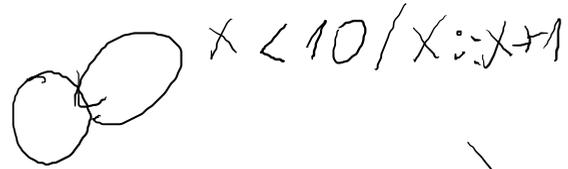
soit S, L, Δ un syst de trans
• états et q_p trans

une relation \approx et une bisimulation
d'équiv sur S



(pour tout 3 machines rouges on peut insérer un bleu)

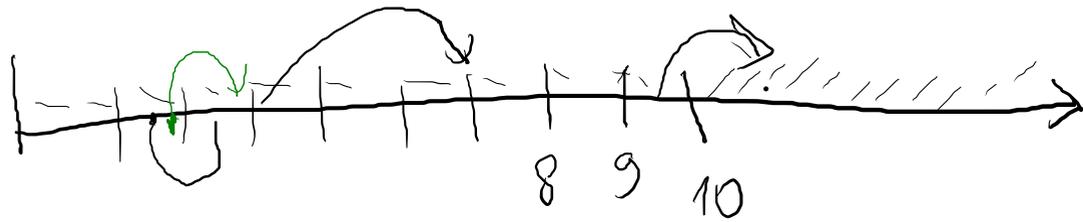
Bisimulation - exemples



$$S = \mathbb{R}_+ \text{ (ou } \mathbb{N} \text{)}$$

$$\Delta = x \rightarrow x+1 \quad (\text{si } x < 10)$$

existe-t-il une bisim finie
(avec un nbre fini de classes)



classes d'équiv: $[0, 1)$, $[1, 2)$... $[0, 9)$, $[10, \infty)$
 $x \approx y \iff [x] = [y] \vee (x \geq 10 \wedge y \geq 10)$

$> 10 \Rightarrow$ pas de trans

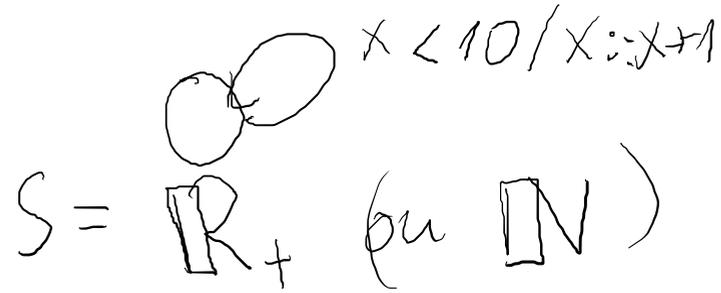
$9 \text{ à } 10 \Rightarrow$ 1 trans

$8 \text{ à } 9 \Rightarrow$ 2 tr

$7 \text{ à } 8 \Rightarrow$ 3 tr

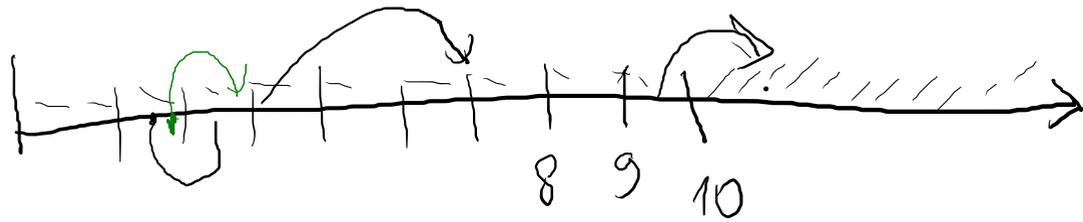
\vdots
 $0 \text{ à } 1 \Rightarrow$ 9 tr

Bisimulation - exemple 1.- on trouve une bisimulation finie



$\Delta = x \rightarrow x+1 \quad (\text{si } x < 10)$

existe-t-il une bisim finie
(avec un nbre fini de classes)



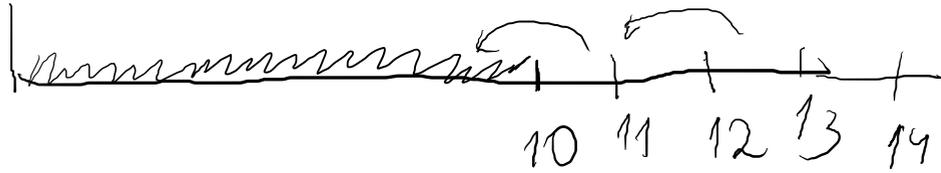
classes d'équiv: $[0, 1), [1, 2), \dots, [0, 9], [10, \infty)$

$x \approx y \iff [x] = [y] \vee (x \geq 10 \wedge y \geq 10)$

- $> 10 \Rightarrow$ pas de trans
- $9 \text{ à } 10 \Rightarrow$ 1 trans
- $8 \text{ à } 9 \Rightarrow$ 2 tr
- $7 \text{ à } 8 \Rightarrow$ 3 tr
- \vdots
- $0 \text{ à } 1 \Rightarrow$ 9 tr

Exemple 2 - il n'existe pas de bisimulation finie

$$X \rightarrow X-1 \quad \text{si } X > 10$$



0 - 10 différent de
 10 - 11 dif
 11 - 12 dif de
 12 - 13 etc

∴ pas de bisim finie.

formaliser la preuve

tous non-équivalents pour n'importe laquelle relation de bisimulation



toute bisim a un nbre infini de classes

{ 10 ne peut pas faire trans
 11 : 1 seule fois et pas plus
 12 : 2 fois
 13 : 3 fois
 10+k : k fois

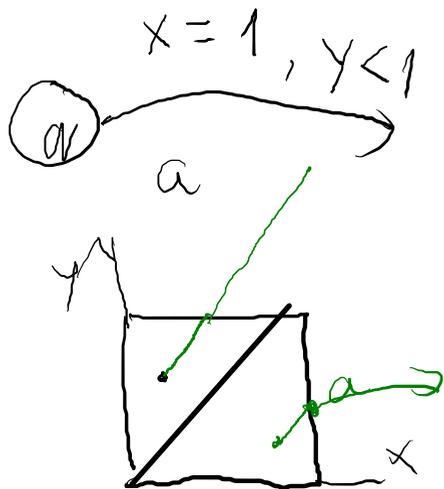
Vers la bisim de région pour les aut temp

(on découvre ce qu'elle doit distinguer et pourquoi)

1) si $x < 3$ et $x' > 3$ alors $(q, x) \not\sim (q, x')$
 ne peut pas faire a peut faire a

$(q) \xrightarrow{a}$

2) si $1 > x > y > 0$ et $1 > x' < y' < 1$ alors $(q, x, y) \not\sim (q', x', y')$
 peut peut pas



3) si $p \neq q$ alors $(p, x) \not\sim (q, x')$

$(p) \xrightarrow{a}$ $(q) \xrightarrow{b}$

def

On définit l'équivalence de régions pour TA

$$(P, \vec{x}) \approx (P', \vec{x}')$$

si

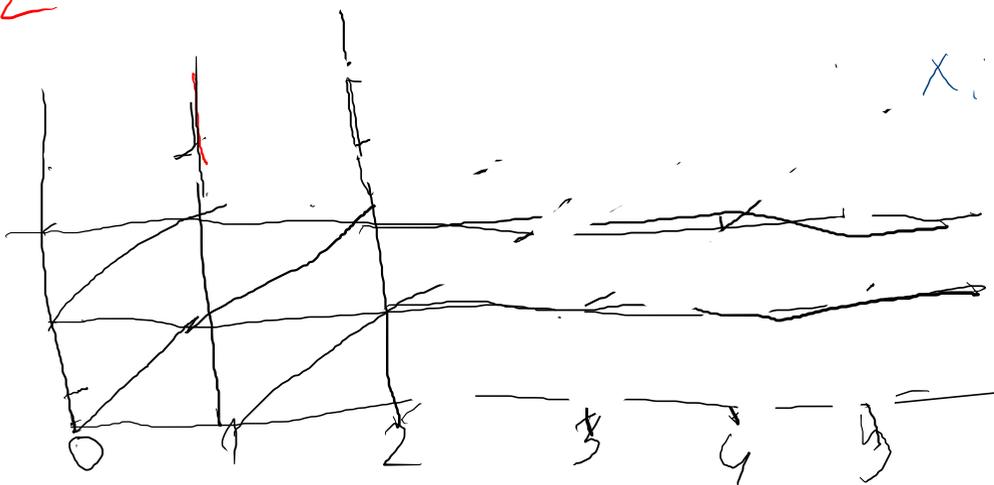
1) $x_i > c \Leftrightarrow x'_i > c$ (pour chaque $c \in \mathbb{N}$)

2) $x_i - x_j < c \Leftrightarrow x'_i - x'_j < c$

3) $p = p'$

- M-la +
gde const de A
- on ignore tout pour $x_i > M$
de -M à M

M=2



autre façon de dire

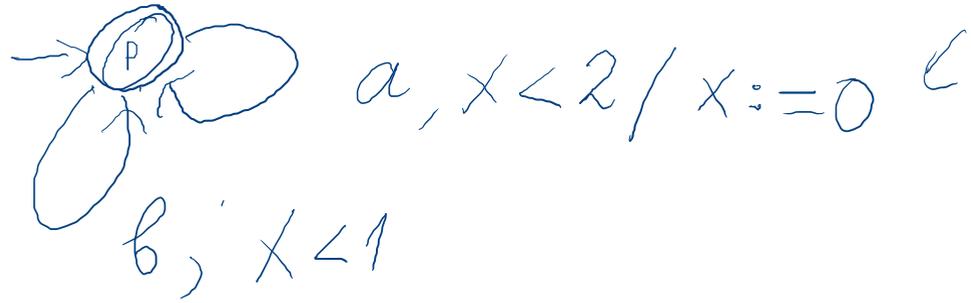
$$x_i > M \Leftrightarrow x'_i \rightarrow M$$

$$(P, \vec{x}) \approx (P', \vec{x}') \text{ si}$$

1) $[x_i] = [x'_i]$ si $i < M$

3) $\{x_i\} < \{x_j\} \Leftrightarrow \{x_i\} < \{x'_j\}$ si $i < M$
3) $p = p'$

example - automate de région pour



$M=2$



untimed = $\{a, b\}^*$

regions

